



符合DIN/ISO 11593标准的工业机器人用换枪盘的特性和数据				本体部分 额定负载650kg			
重复定位精度	±0.025mm	外形尺寸	φ228mmxH100mm	锁紧动作确认	拆卸确认传感器	内置接近开关(直流三线式)	
静态允许力矩	弯矩 5000N·m	主盘重量	7.75kg	松开动作确认	面检测传感器	内置接近开关(直流三线式)	
	扭矩 5000N·m	工具盘重量	4.35kg	工具盘贴合到位确认	电磁阀	内置接近开关(直流三线式)	
锁紧力(气压为0.5MPa时)	38800N	拆装机构	钢球定位锁紧	气路驱动	电磁阀	两位五通单电控电磁阀(DC 24V)	
材质	本体 铝合金	拆装动作气压	0.5~1.0MPa	工具标识识别	拨码开关	内置工具识别拨码开关(选配)	
	锁紧机构 合金钢	允许温度与湿度范围	0~55℃, 0~95%	工具停放互锁	安全开关	工具侧配置安全开关(选配)	

序号	物料编码	名称	规格	数量
6	Q06010017	流体模块R侧	自密封流体通道 流体接口:G3/8内螺纹,配G3/8转φ12mmx2 L型快插接头	2
5	Q07070014	H3M电模块R侧	380V/150A,接入口:MS3102A36-3P(D190)	1
4	Q07060546	C38电模块R侧	伺服抱闸:CM10-R2P-D,伺服编码:CM10-R10P-D,伺服电源:MS3108A18-10P	1
3	Q07060194	C38电模块R侧	焊钳反馈+快换控制:MS3102A24-28P	1
2	Q05020009	F25-7控制模块B型R侧	两位五通单电控电磁阀,含气压检测、工具侧供气,配G3/8转φ12mm快插接头	1
1	Q01140113	QT-650机器人侧本体	内置夹紧、松开、面检测传感器	1

				第一视角		桥田 QUICKQT	
标记	处数	更改文件号	签名	日期	版幅	A2	QT-650 机器人侧
制图	董浩东	2022-11-16	审核		比例	1:2.5	Q01140762
校对			批准		版本	A	客户代码
						客户代码	共1页